

## Technische Daten

Hubhöhe	bis 6000 mm
Bauhöhe eingefahren	2200 mm
Bauhöhe ausgefahren	4300 mm
Mastvorschub	1250 mm
Bodenfreiheit unter Hubgerüst	100 mm
Fahrerschutzdachhöhe	2420 mm
Gesamtlänge	2350 mm
Gabelträgerbreite	1350 mm
Spurbreite vorne	1975 mm
Mastneigung nach vorne	3°
Mastneigung nach hinten	5°
Wenderadius min.	2200 mm
Plattformhöhe	570 mm
Tragfähigkeit	4500 kg
Eigengewicht	6800 kg
Fahrgeschwindigkeit max.	14 km/h
Steigfähigkeit	15%
Gabelzinkenabmessungen	1600 x 125 X 50 mm
Perkins 804D-33	47 kw / 3300 cm <sup>3</sup>
Fahrzeugelektrik	12 Volt
Bereifung vorne	450 x 200 mm
Bereifung hinten	650 x 250 mm
Standard Lackierung	Rot-Grau



## A.I.S. CONSTRUCT

Zur Domaine 59

B - 4750 Bütgenbach

info@ais-metal.com

Fax: +32(0)80 642 709

Tel: +32(0)80 642 007

## Standardausstattung

- Rundumsichtkabine
- Ergonomisch angeordnete Bedienelemente
- Mehrwegelenkung
- Fahrtrichtungswechsel per Joystick
- Super-Elastikbereifung

## Optionen erhältlich

# A.I.S. CONSTRUCT

## 4W5T Vier-Wegestapler

# Stapeln !!!

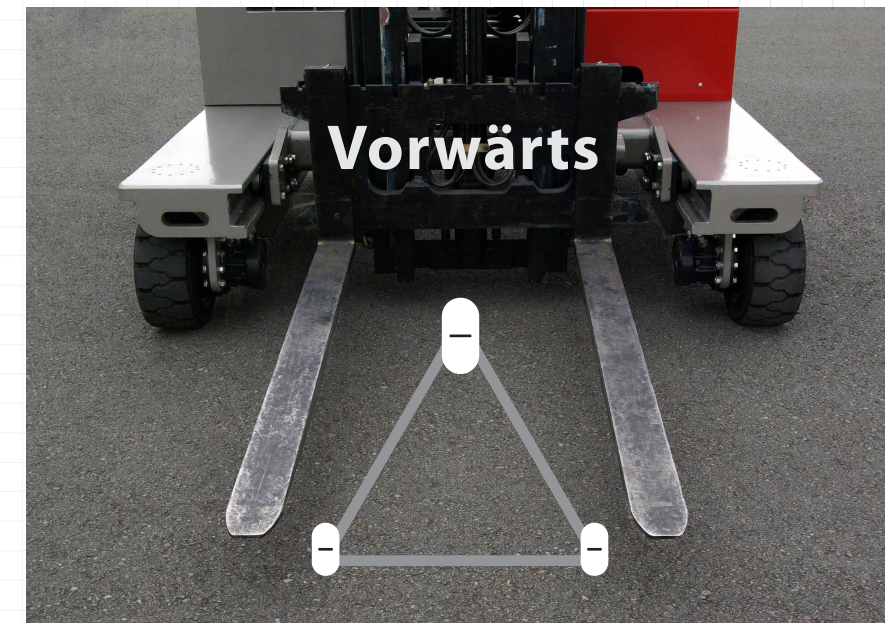
war noch nie so einfach



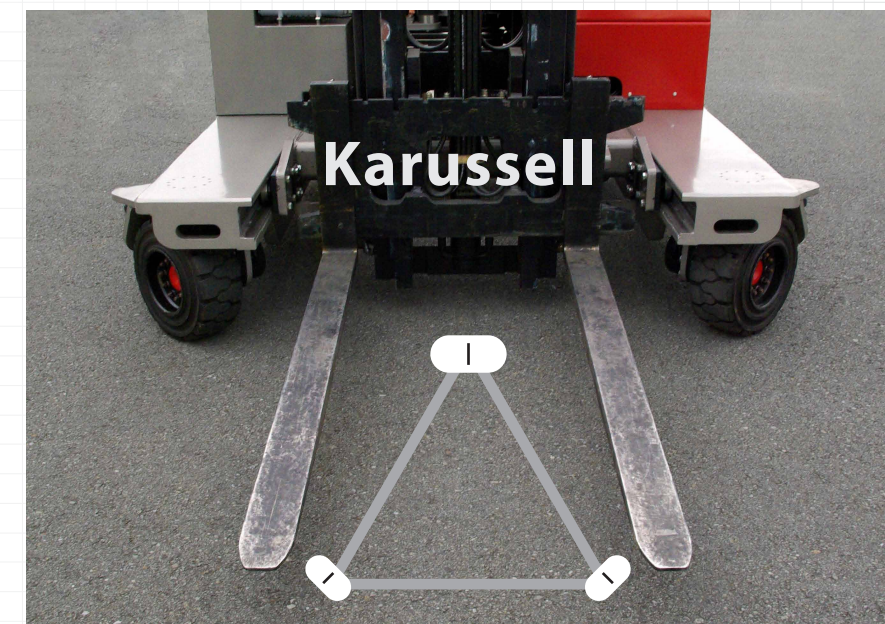
Wir bauen IHRE Maschinen !!!

www.ais-metal.com

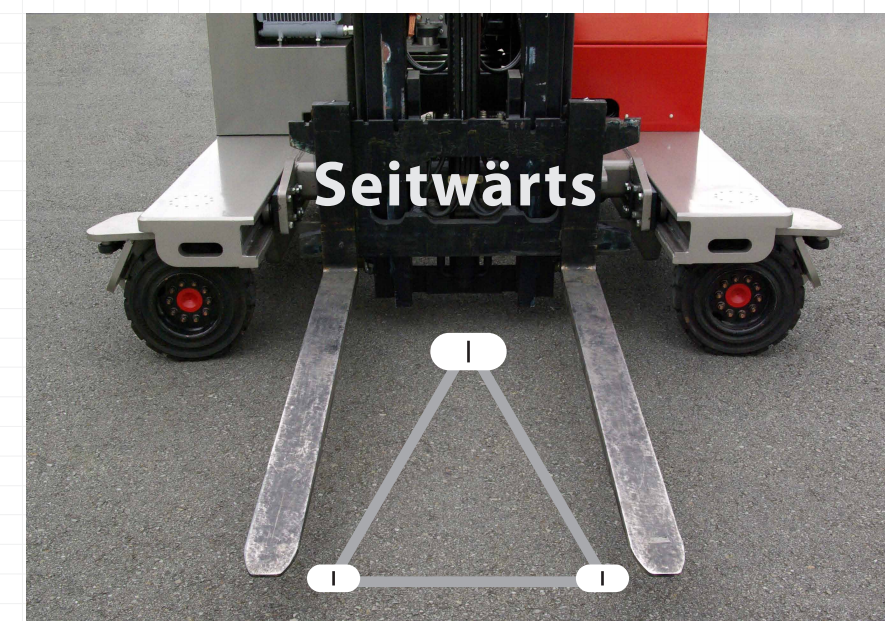




Das Fortbewegungssystem (Antrieb + Lenkung) ist hydrostatisch. Durch das Bewegen des Fahrzeuges nach vorne und hinten (x und x') wird die Lenkwirkung über das Hinterrad vollzogen. In diesem Modus hat das **hintere Rad** einen Lenkradius von **119°**. Die Vorderräder bleiben parallel zum Fahrgestell.



Beim **Umschalten** durch das Betätigen des **elektrischen Druckknopfes** werden alle drei Räder in die seitliche Fahrtrichtung (Y und Y') gedreht. Das Drehen der Räder erfolgt über Hydraulikzylinder. Durch den Wechsel in diesen Arbeitsmodus wird die Lenkung auf die Vorderräder übertragen, während das hintere Rad starr in Fahrtrichtung bleibt. Die beiden **Vorderräder** haben einen Aktionsradius von max. **115°** nach außen. Dieser Aktionsradius gewährleistet ein wenig drehen, bis zum „**Karussellfahren**“ um die eigene Achse.



Der 4W5T ist ein **Vierwege-Schubmast-Stapler** mit 3 Rädern, wovon zwei Räder vorne und ein Rad hinten mittig. Alle Räder werden jeweils mittels eines **Hydraulikmotors** angetrieben. Der Begriff Vierwegestapler steht für ein Förderfahrzeug, welches seine Fahrtrichtung dank **Räderumstellung** ändern kann, d.h. es kann in alle **4 Richtungen** fahren.



Die Steuerung der Radlaufrichtung bei der Umschaltung von X,X' zu der Y,Y' Richtung wird durch einen elektrisch gesteuerten „Hydroblock“ geregelt. Dieser sorgt dafür, dass sich nach dem Umschalten das rechte Vorderrad (W/R) in entgegengesetzter Richtung zu den beiden anderen Rädern dreht. Die **hydraulische Bremse** ist ebenfalls in diesem Block integriert.

